

## ***Aplicaciones de la Topología Algebraica a problemas de cinemática***

Dr. Miguel A. Maldonado, UAZ

En esta charla se describirán los métodos y objetos de la Topología que han sido usados en los últimos años para abordar (y en algunos casos resolver) ciertas problemáticas de la robótica. Se hablará del espacio de configuraciones de un sistema mecánico y el papel que juega en la existencia de algoritmos de planeación motriz.